

Apollo Program

车规级智能网联车教育平台



- 智能网联技术标准用车
- 模块化开发学习设计
- 传感器到线控平台全方案学习
- 智能网联汽车线控/感知技术学习应用
- 智能网联汽车集成与测试学习应用

方案介绍

智能网联汽车线控技术

线控系统装配与测试、线控转向技术原理与实践、线控制动技术原理与实践、线控驱动技术原理与实践

熟悉智能汽车线控底盘总体架构；熟悉线控转向系统、线控制动系统、线控驱动系统功能及工作原理

智能网联汽车感知技术

毫米波雷达、超声波雷达、激光雷达、双目相机、组合惯导等多种车载传感器的基本原理、分类、技术指标、电气连接标定方法与典型应用

熟悉毫米波雷达、超声波雷达、激光雷达、双目相机、组合惯导等多种车载传感器的基本原理、分类、技术指标、电气连接、质量测试及标定方法、典型应用及选型依据

智能网联汽车集成与测试

线控系统集成与测试、硬件架构集成与测试、感知系统集成与测试、软件系统认知与实践、车辆标定基本原理及方法、自动驾驶实践案例

熟悉智能网联汽车硬件系统架构、电气连接、线束规划、软件系统架构、熟悉车辆集成、车辆标定工作原理及方法

APOLLO PROGRAM 智能网联教育平台配置说明：

感知硬件:16线激光雷达、超声波雷达。

通讯硬件:车规级CAN通讯,千兆网络交互平台。

定位硬件:双天线RTK模块,模块导航。

算力硬件:多冗余超算BOX平台(NVIDIA/INTEL)。

平台硬件:FR-07 PRO 模块化机器人平台/FR-09 PRO 模块化机器人平台。

交互内容:15.6寸交互大屏,专业学习开发应用。

应用领域

智能网联教育平台,支持L4级别无人驾驶、开源程序算法、建图、定位、自主导航、路径规划、自主避障学习,并提供轻量车规级模块化多功能智能网联平台、具有快拆式教学载荷模块。支持行业学习到专业应用,多层次研究与教学。

